### Robótica III

#### **Professores**

Antonio Fernando Traina – Professor da FATEC – Franca Doutor em Física Aplica Computacional - IFSC-USP, aftraina@gmail.com



Roseli Aparecida Romero – Coordenadora do Curso Professora ICMC-USP,

rafrance@icmc.usp.br



**Março -2019** 

# Robótica III Aula I Março -16/2019

### Agenda

**Conceitos Iniciais** 

A Olimpada Brasileira de Robotica - OBR

Conceitos de Arduino

Conceitos de Sensores e atuadores

Apresentação do Kit básico

Plataforma e simulação

Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica

#### Agenda

Conceitos Iniciais
A Olimpada Brasileira de Robotica - OBR
Conceitos de Arduino
Conceitos de Sensores e atuadores
Apresentação do Kit básico
Plataforma e simulação
Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica

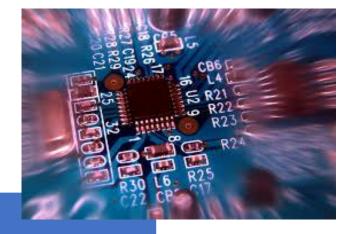
# **Conceitos Iniciais**

#### Sistemas embarcados



Sistemas embarcados são sistemas computacionais completos e independentes, mais simples que um computador de propósito geral, encarregados de executar apenas uma função determinada - tarefas pré-determinadas, com requisitos específicos - na qual executam geralmente repetidas vezes.

#### Sistemas embarcados



Esses dispositivos são compostos fundamentalmente pelos mesmos componentes de um computador pessoal, só que com tamanho e capacidade limitadas para o fim se destina. São exemplos:

aparelho de som,

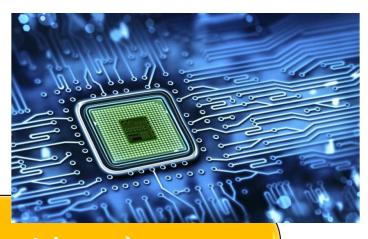
televisão,

câmera digital,

brinquedos,

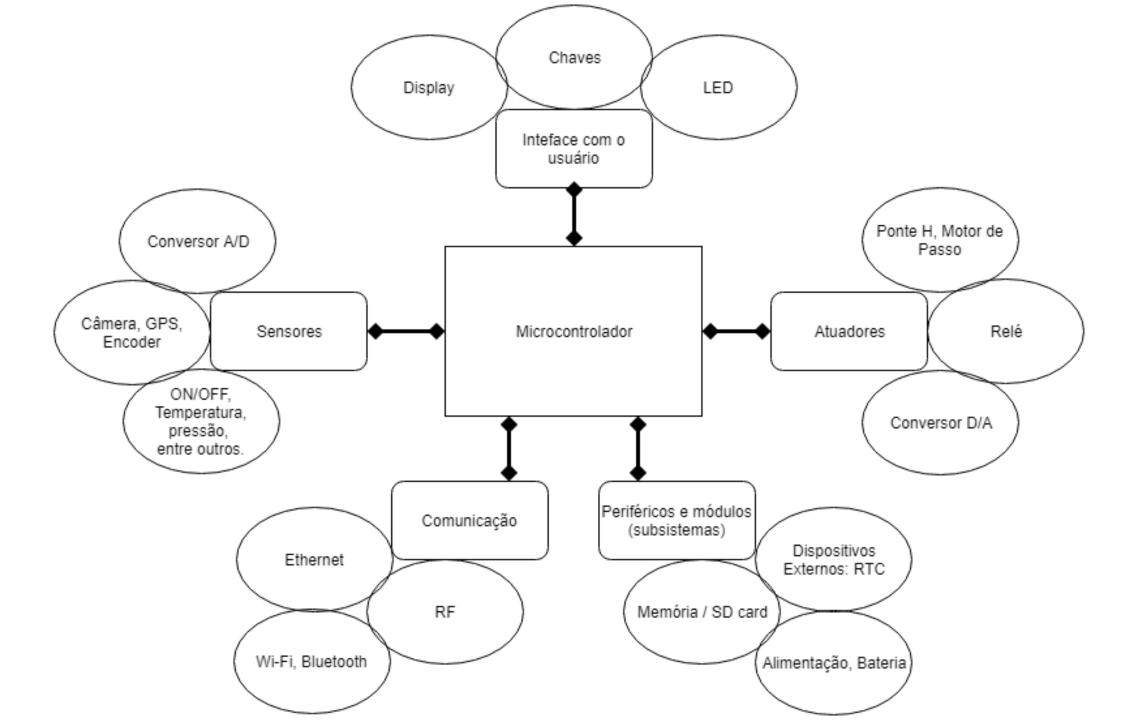
modem ADSL, entre muitos outros dispositivos.

#### Sistemas embarcados



Os sistemas embarcados são computadores embutidos, às vezes chamados de microcontroladores sendo essencialmente dispositivos compostos por um processador dedicado com finalidade de executar uma aplicação específica, diferentemente de computadores de propósito geral.

Para tal, esses dispositivos apresentam, em menor quantidade, os mesmos elementos de um computador reunidos um único chip.



### Microprocessador

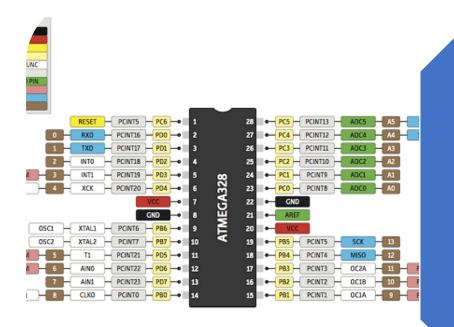


Geralmente chamado apenas de processador, é um circuito integrado que realiza as funções de cálculo e tomada de decisão de um computador.



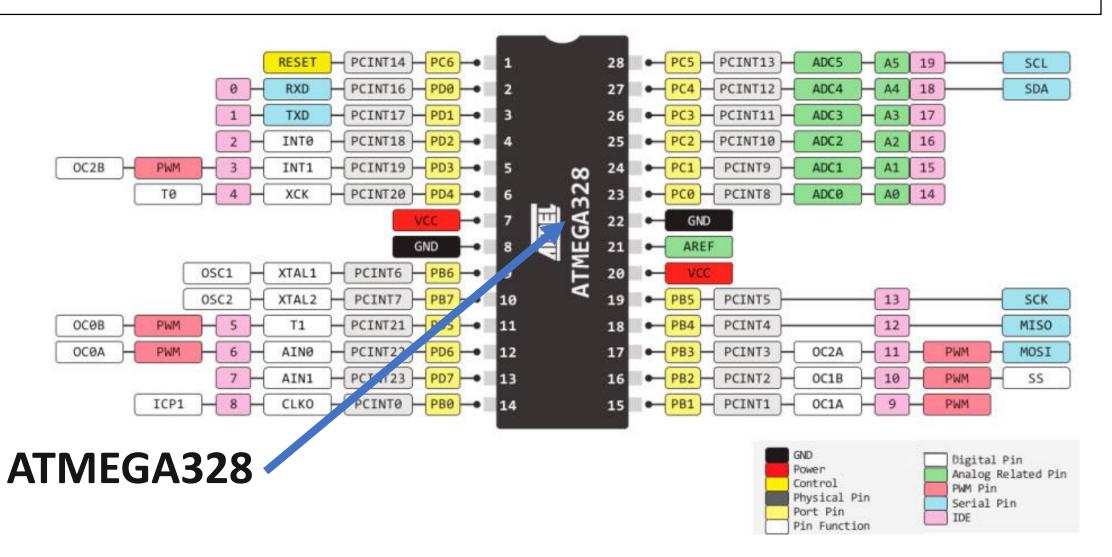
Um microprocessador incorpora as funções de uma unidade central de computação (UCP) em um único circuito integrado, ou no máximo alguns circuitos integrados.

#### Microcontrolador

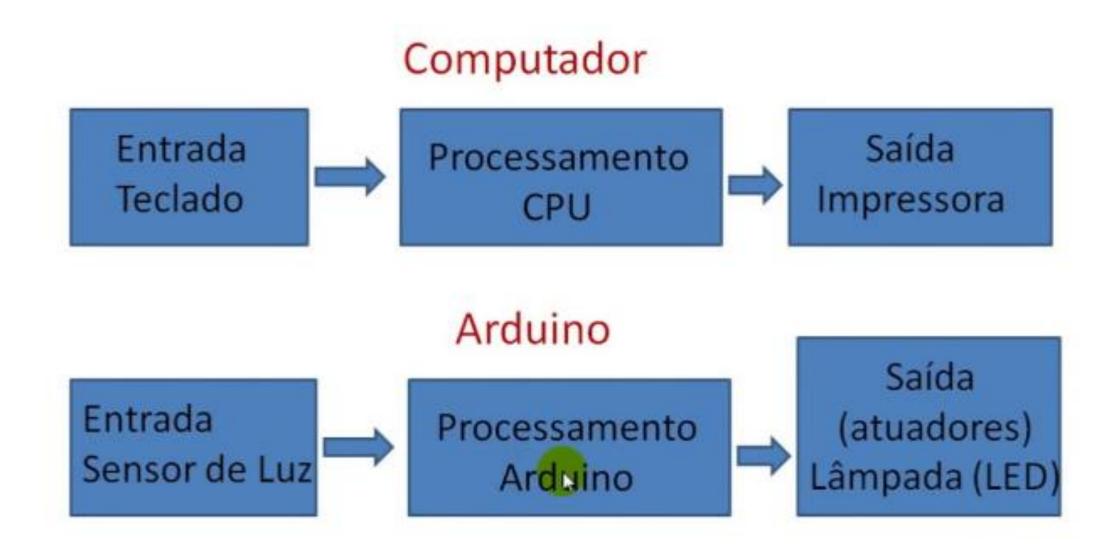


O microcontrolador é um microprocessador, memória RAM, memória ROM, temporizadores, contadores, porta serial, conversores e portas de I/O em um só circuito integrado, ou seja, um microcomputador-de-um-sóchip

# O Arduino é open source e contém um microcontrolador



### Computador X Arduino



Open Source Hardware



### Open Source Hardware



Open Source Hardware consiste em dispositivos físicos de tecnologia concebidos e oferecidos pelo movimento de design aberto.

O termo normalmente significa que a informação sobre o hardware é facilmente reconhecida.

### **Open Source Hardware**

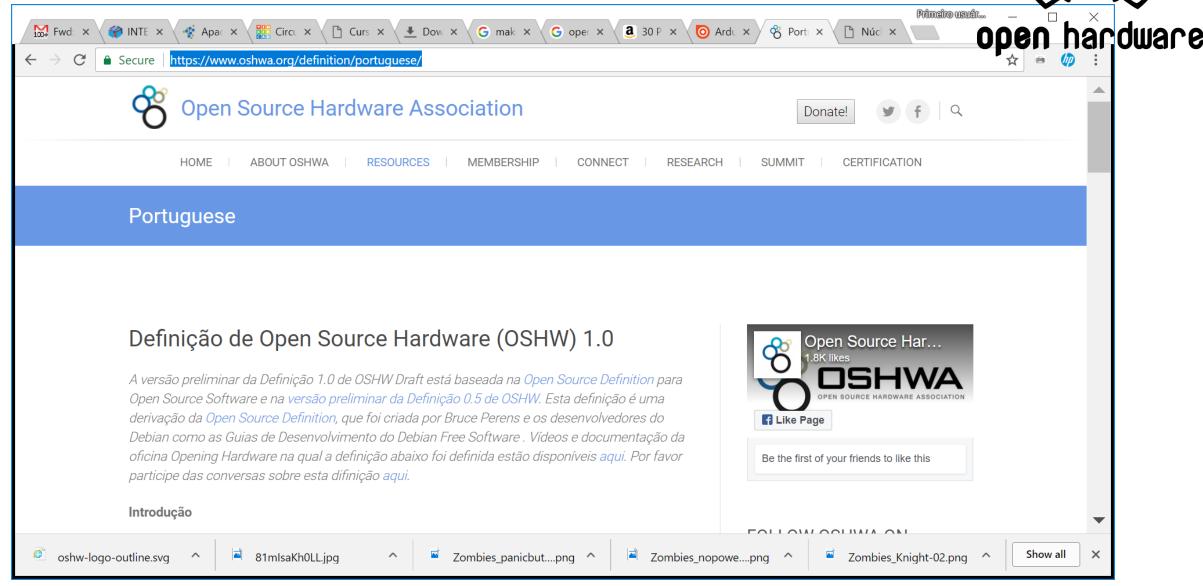


O design no hardware, ou seja:

- desenhos mecânicos,
- esquemas,
- lista de materiais,
- dados de layout do PCB,
- código fonte,
- dados de layout de circuitos integrados,
- além do software livre que aciona o hardware,

estão todos liberados com a abordagem livre e open source.

https://www.oshwa.org/definition/portuguese/







Software livre é o software que é distribuído juntamente com o seu código-fonte, e é liberado sob os termos que garantem aos usuários a liberdade de:

estudar,

adaptar ou modificar

e distribuir o software.



A Free Software Foundation considera um software como livre quando atende aos quatro tipos de Liberdade para os usuários.



# Liberdade 0

 A Liberdade para executar o programa, para qualquer propósito;

# Liberdade 1

A liberdade de estudar o software;



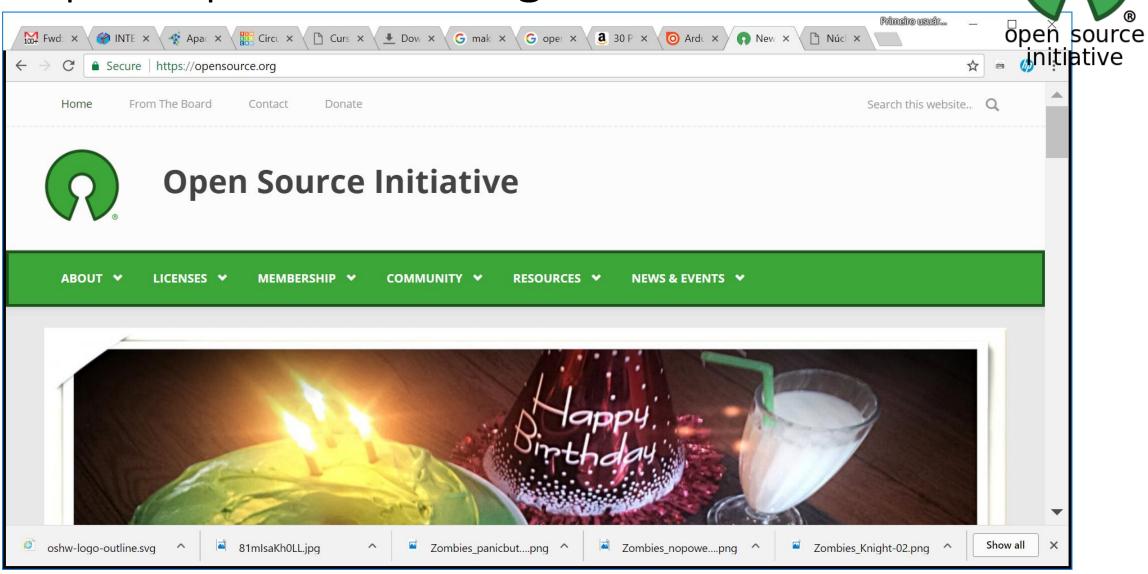
# Liberdade 2

 A Liberdade de redistribuir cópias do programa de modo que você possa ajudar ao seu próximo;

# Liberdade 3

 A Liberdade de modificar o programa e distribuir estas modificações, de modo que toda a comunidade se beneficie.

## https://opensource.org/



# Segurança e Cuidados

### Segurança



Sua área de trabalho é um espaço muito importante para desenvolver seus projetos Arduino.

Trabalhe sempre em um ambiente tranquilo e bem iluminado e mantenha sua bancada sempre limpa e seca.

#### Cuidado



Cuidado ao trabalhar com qualquer tipo de circuito impresso como o próprio Arduino.

As conexões destas placas são expostas, portanto, não apoie sua placa em suportes condutores e tenha cuidado com cabos desencapados nas proximidades.

Embora estas situações possam causar curtos circuitos elas não oferecem riscos físicos devido às baixas voltagens e potências envolvidas.

#### Cuidado



Lembre-se, você não vai se machucar, mas destruir uma placa é sempre frustrante.

#### Agenda

Conceitos Iniciais
A Olimpada Brasileira de Robotica - OBR
Conceitos de Arduino
Conceitos de Sensores e atuadores
Apresentação do Kit básico
Plataforma e simulação
Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica

# OBR

### O que é OBR



A Olimpada Brasileira de Robotica (OBR) e uma das olimpadas científicas brasileiras que utiliza-se da tematica da robotica.

- Objetivo: Estimular os jovens para as carreiras cientifico-tecnologicas, identicar jovens talentosos e promover debates.
- A OBR destina-se a todos os estudantes de qualquer escola publica ou privada do ensino fundamental, medio ou tecnico.

### O que é OBR



A OBR possui duas modalidades:

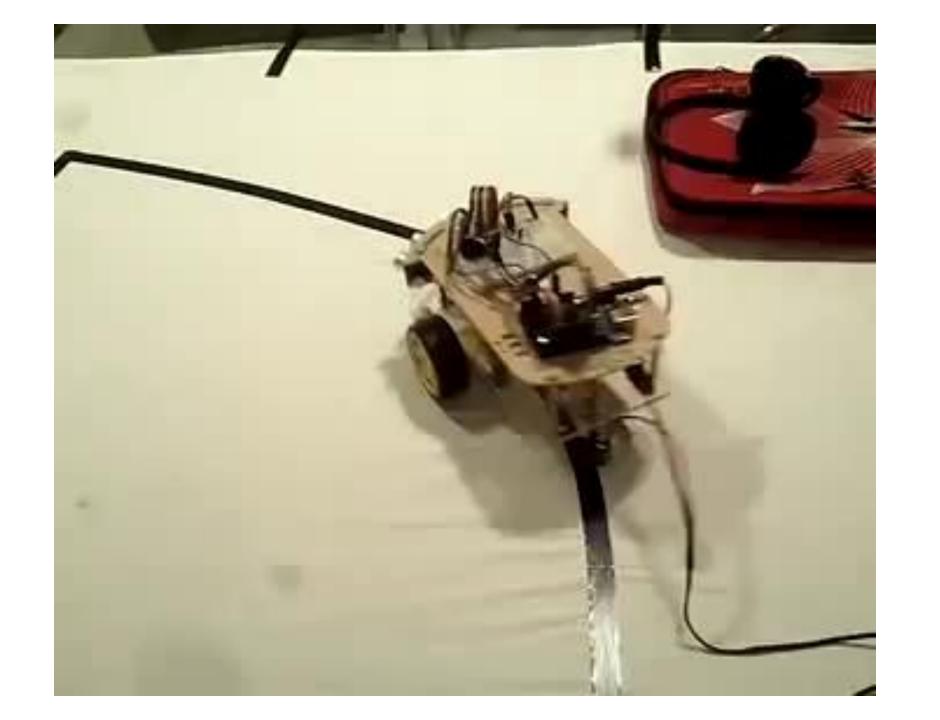
**Pratica** 

Teorica.

A Modalidade Pratica acontece atraves de eventos ou Competições Regionais e Estaduais que classificam as equipes de estudantes para uma final Nacional, onde os estudantes ficam sob orientação de seus professores e orientadores.

Os ganhadores das modalidades de competições OBR, representaram ao Brasil na RoboCup Federation.

http://www.obr.org.br/



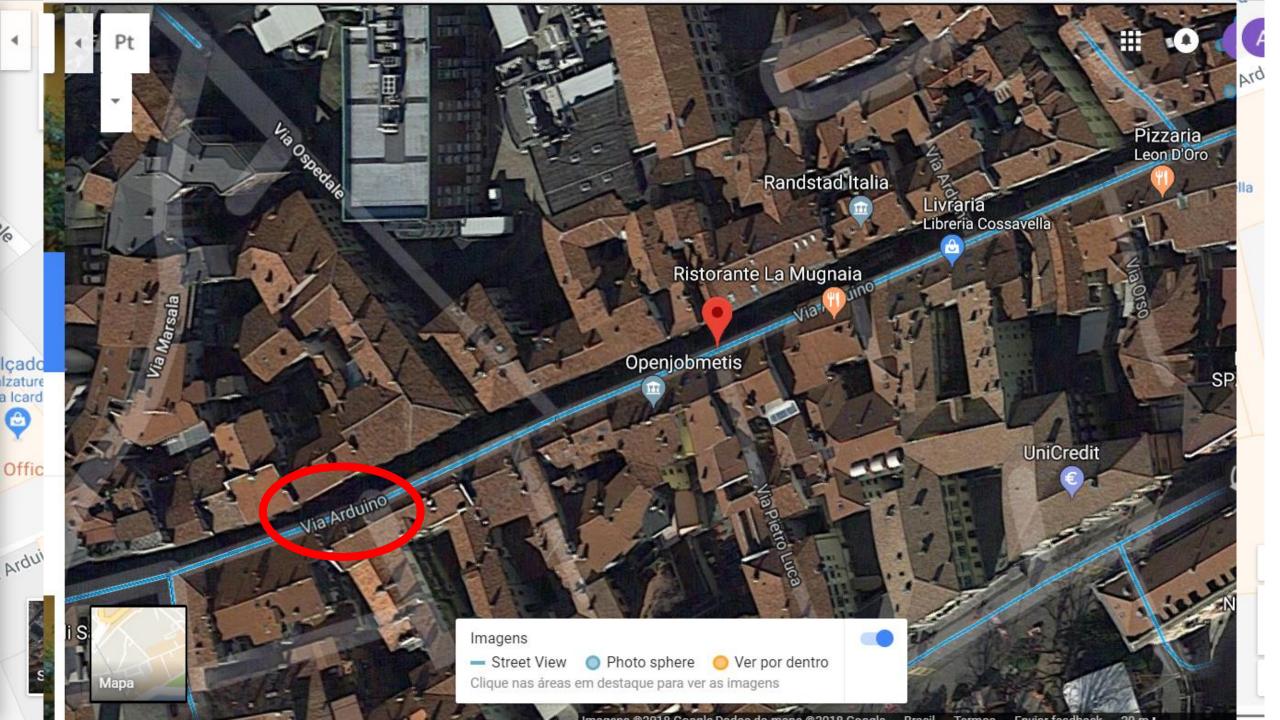
#### Agenda

Conceitos Iniciais
Olimpada Brasileira de Robotica - OBR
Conceitos de Arduino
Conceitos de Sensores e atuadores
presentação do Kit básico
lataforma e simulação
Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica

# Conceitos de Arduino

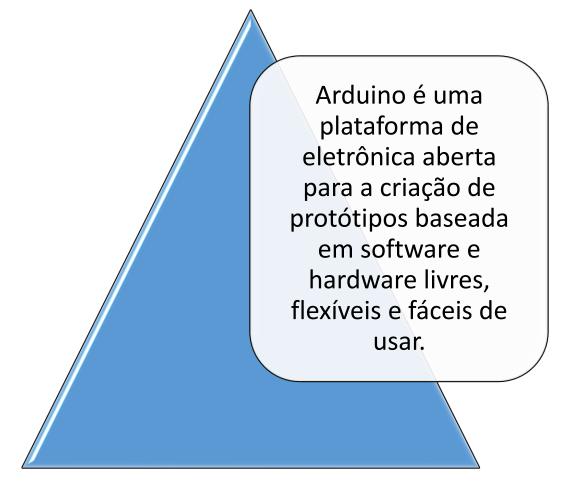


# Arduino



#### Arduino



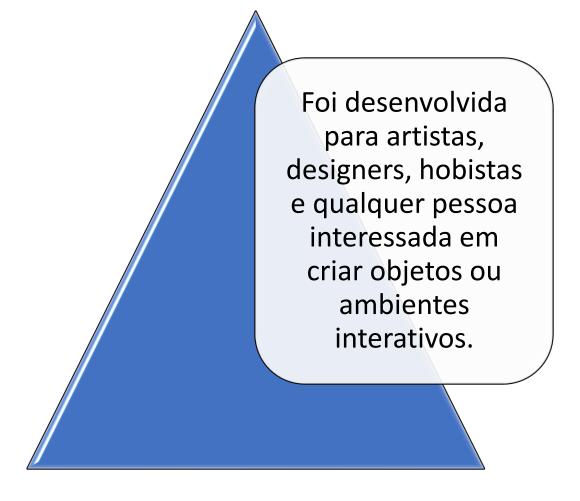


### O que realmente é o Arduino?

No site oficial da Arduino, encontramos a seguinte definição (traduzida): "Arduino é uma plataforma opensource de prototipagem eletrônica com hardware e software flexíveis e fáceis de usar.

#### Arduino





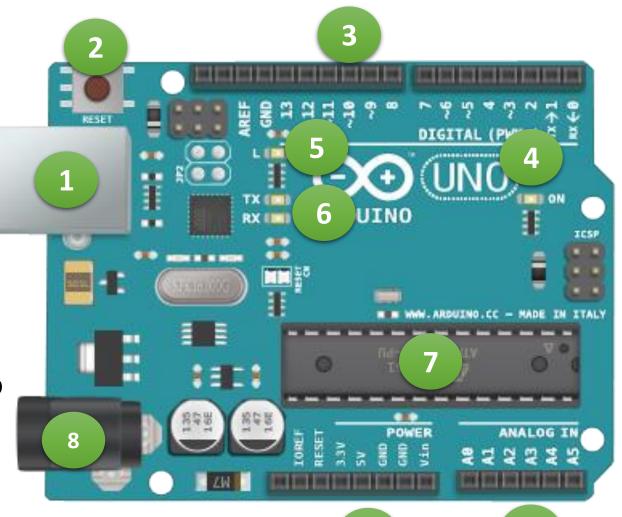
### Arduino

Ou seja, o Arduino é uma plataforma formada por dois componentes:

A placa, que é o Hardware que usaremos para construir nossos projetos.

A IDE Arduino, que é o Software onde escrevemos o que queremos que a placa faça.

- 1 Conector USB para o cabo tipo AB
- 2 Botão de reset
- 3 Pinos de entrada e saída digital e PWM
- 4 LED verde de placa ligada
- 5 LED laranja conectado ao pin13
- 6 LED TX (transmissor) e
- RX (receptor) da comunicação serial
- 7 Microcontrolador ATmega 328, cérebro do Arduino
- 8 Conector de alimentação de energia
- 9 Pinos de voltagem e terra
- 10 Entradas analógicas



#### Usos



O Arduino pode adquirir informação do ambiente através de seus pinos de entrada, para isso uma completa gama de sensores pode ser usada.

#### Usos



Por outro lado, o
Arduino pode
atuar no
ambiente
controlando luzes,
motores ou
outros atuadores.

#### Usos



Os campos de atuação para o controle de sistemas são imensos, podendo ter aplicações nas áreas de:

- impressão 3D,
- robótica,
- engenharia de transportes,
- engenharia agronômica,
- musical,
- Segurança doméstica
- moda
- e tantas outras

#### Arduino





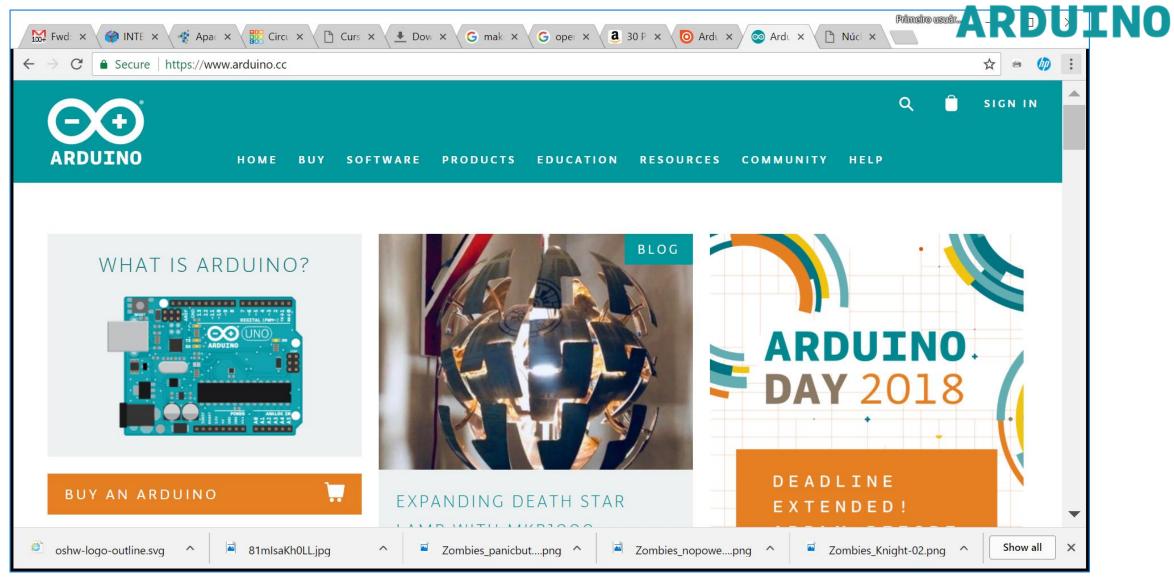
Os projetos desenvolvidos com Arduino podem ser executados mesmo sem a necessidade de estar conectados a um computador, apesar de que também podem ser feitos comunicando-se com diferentes tipos de software

# IDEs - Softwares

Interfaces deenvolvimentos



#### www.arduino.cc



#### IDE do Arduino

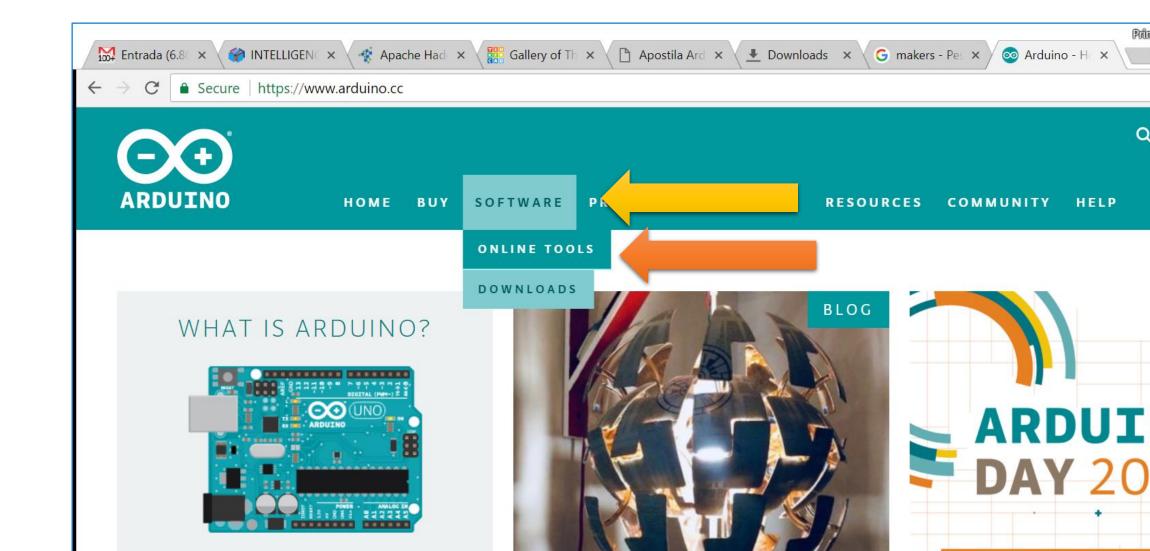
Quando tratamos de software na plataforma Arduino, podemos referir-nos ao ambiente de desenvolvimento integrado do Arduino e o programa desenvolvido por nós para enviar para a nossa placa.

https://www.microsoft.com/pt-br/store/p/arduino-ide/9nblggh4rsd8?ocid=badge&rtc=1

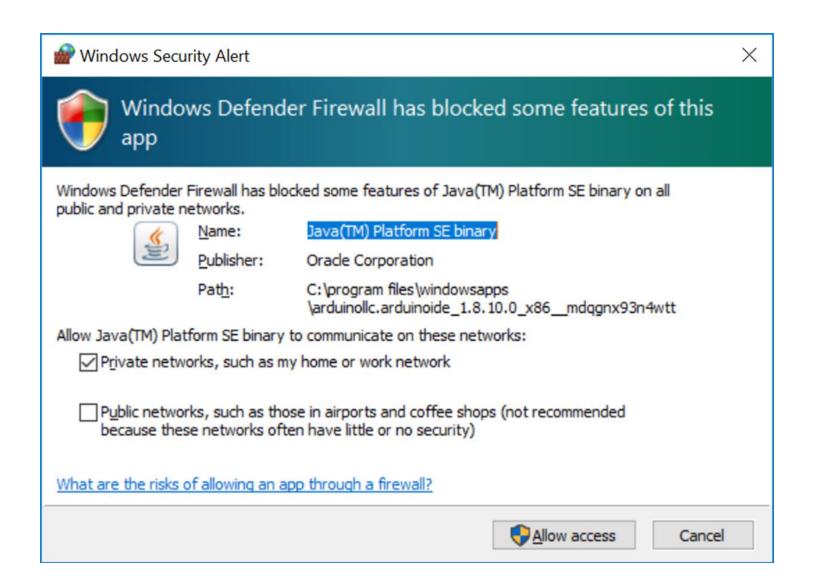
IDE do Arduino

Uma das grandes vantagens dessa plataforma está no seu ambiente de desenvolvimento, que usa uma linguagem baseada no C/C++, linguagem bem difundida, usando uma estrutura simples.

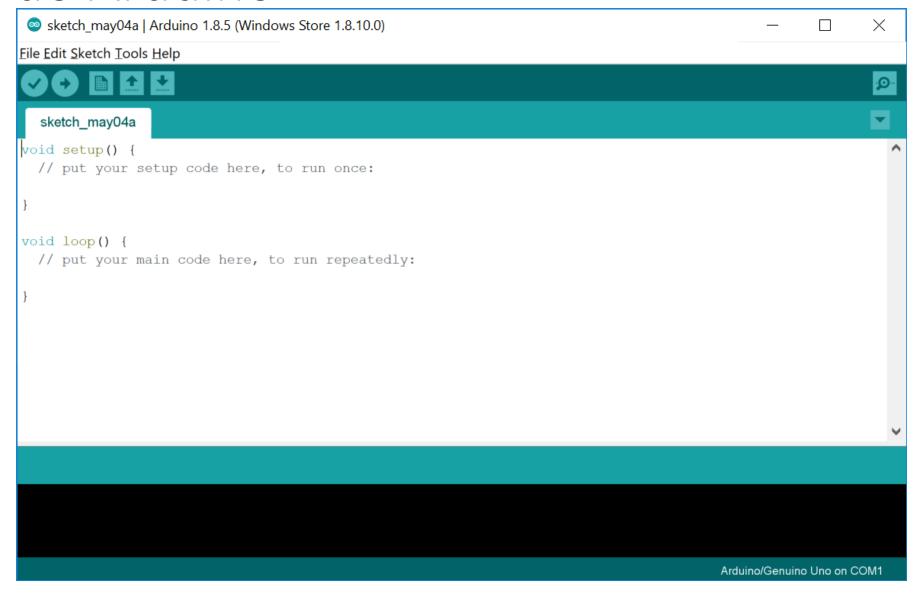
# https://www.arduino.cc/

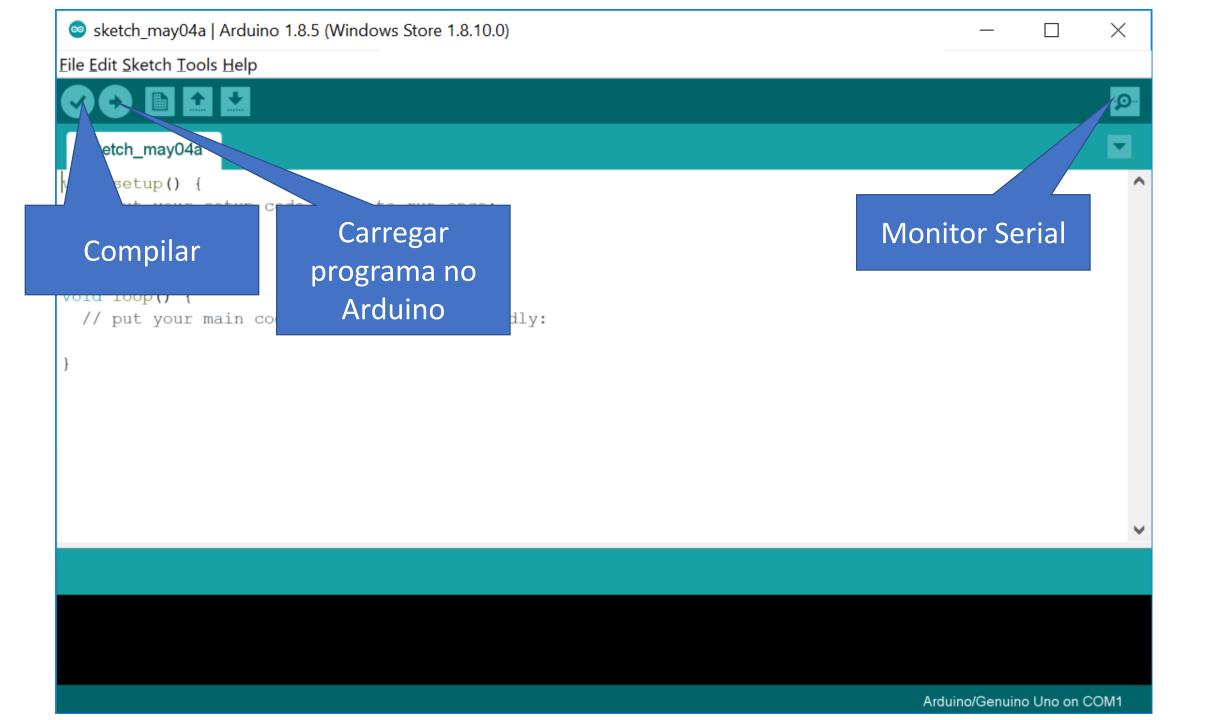


### Instale a IDE do Arduino



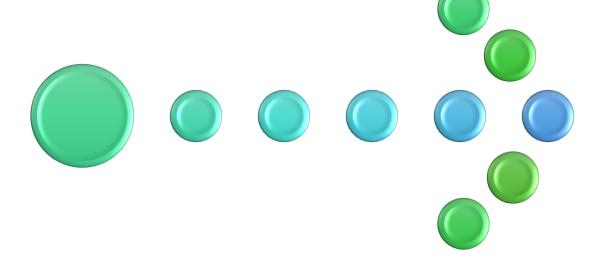
## IDE do Arduino





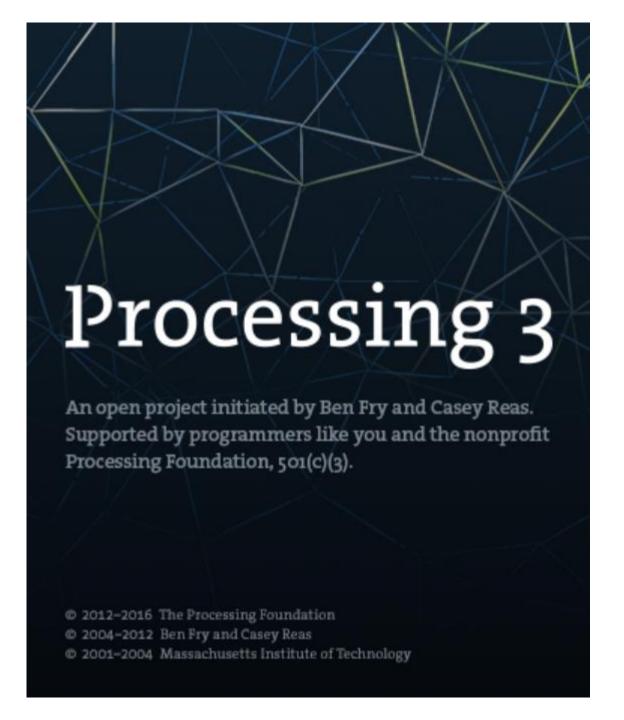
## Processing

Processing é uma linguagem de programação de código aberto e ambiente de desenvolvimento integrado (IDE), construído para as artes eletrônicas e comunidades de projetos visuais com o objetivo de ensinar noções básicas de programação de computador em um contexto visual.



# https://processing.org/







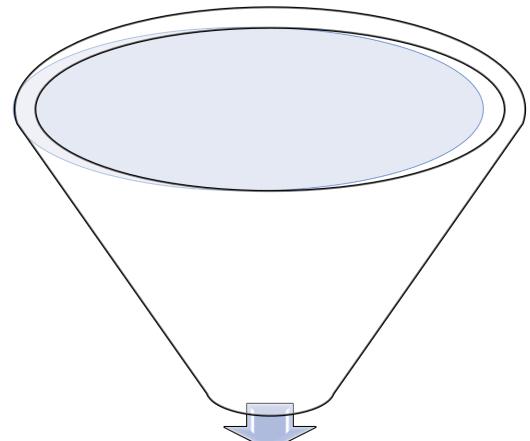
File Edit Sketch Debug Tools Help



#### Coordinates

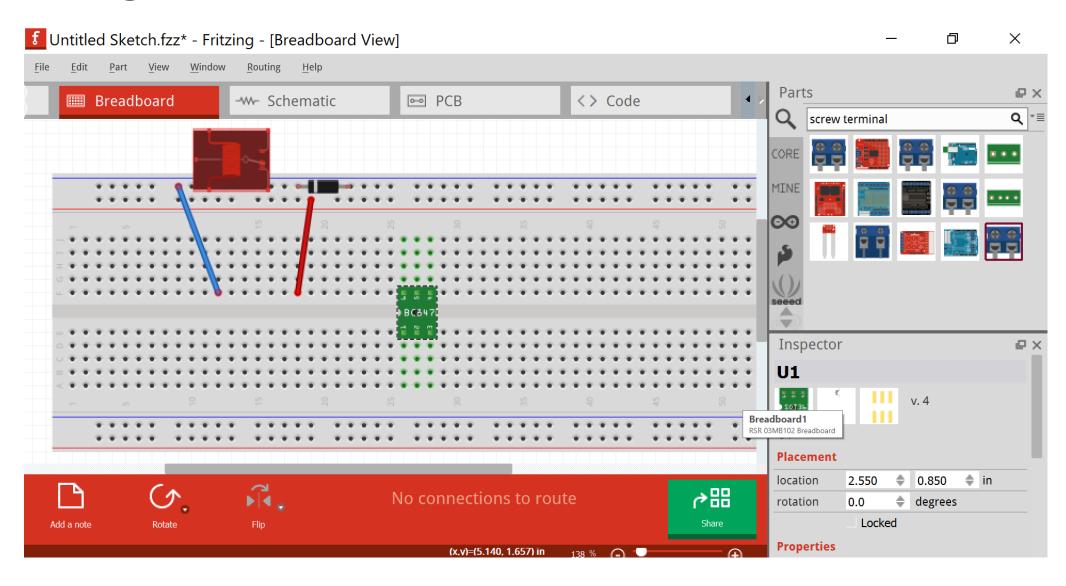
```
* Coordinates.
   * All shapes drawn to the screen have a position that is
   * specified as a coordinate. All coordinates are measured
   * as the distance from the origin in units of pixels.
   * The origin [0, 0] is the coordinate is in the upper left
   * of the window and the coordinate in the lower right is
   * [width-1, height-1].
   */
  // Sets the screen to be 640 pixels wide and 360 pixels high
13 size(640, 360);
15 // Set the background to black and turn off the fill color
16 background(0);
17 noFill();
19 // The two parameters of the point() method each specify coordinates.
20 // The first parameter is the x-coordinate and the second is the Y
21 stroke(255);
22 point(width * 0.5, height * 0.5);
23 point(width * 0.5, height * 0.25);
25 // Coordinates are used for drawing all shapes, not just points.
26 // Parameters for different functions are used for different purposes.
27 // For example, the first two parameters to line() specify
28 // the coordinates of the first endpoint and the second two parameters
```

# Fritzing



Fritzing é um programa de automação de design eletrônico open source destinado a ajudar designers e artistas a passar dos protótipos (utilizando, por exemplo, placas de teste) para os produtos finais.

# Fritzing



# Fritzing

Fritzing foi criado sob os princípios de Processing e Arduino e permite a designers, artistas, pesquisadores e amadores documentar seu protótipo baseado em Arduino e criar diagramas de circuitos impressos para mais tarde fabricar.

Além disso, tem um site complementar que ajuda a compartilhar e discutir projetos, experiências e reduzir os custos de fabricação.

### Tinkercad



Tinkercad é uma plataforma de prototipação de projetos para design 3d, impressoras 3d e <u>circuitos</u> <u>eletrônicos</u>.

É gratuito!

Permite testar os circuitos e códigos do Arduino através de sua plataforma web.

Uma boa maneira para testar e documentar seus projetos.

https://www.tinkercad.com/

Ely



TINKERCAD FOR...

RECURSOS

GALERIA

COMMUNITY

APRENDA

**ENSINAR** 

**ENTRAR** 

**INSCREVER-SE** 

#### O Tinkercad é um aplicativo simples e on-line de projeto e impressão 3D para todos os usuários.

O Tinkercad é usado por projetistas, entusiastas, professores e crianças para criar brinquedos, protótipos, decoração da casa, modelos do Minecraft, joias... a lista é realmente infinita.



Comece a usar o Tinkercad agora

















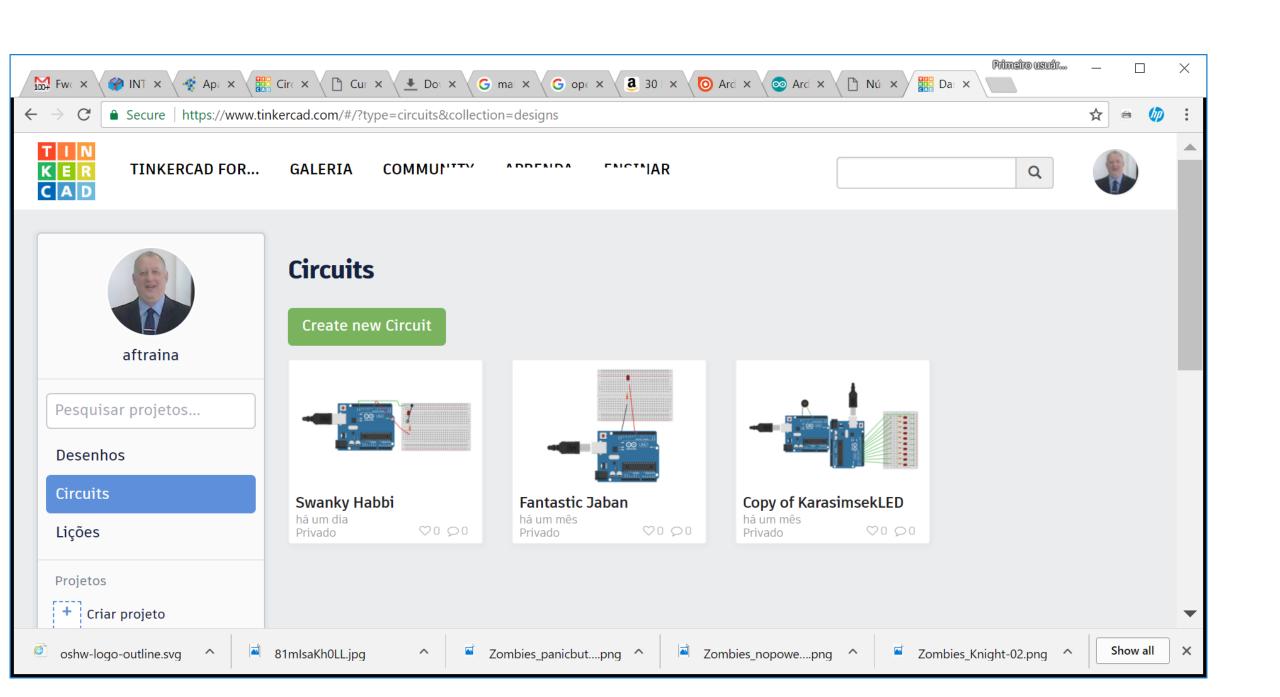


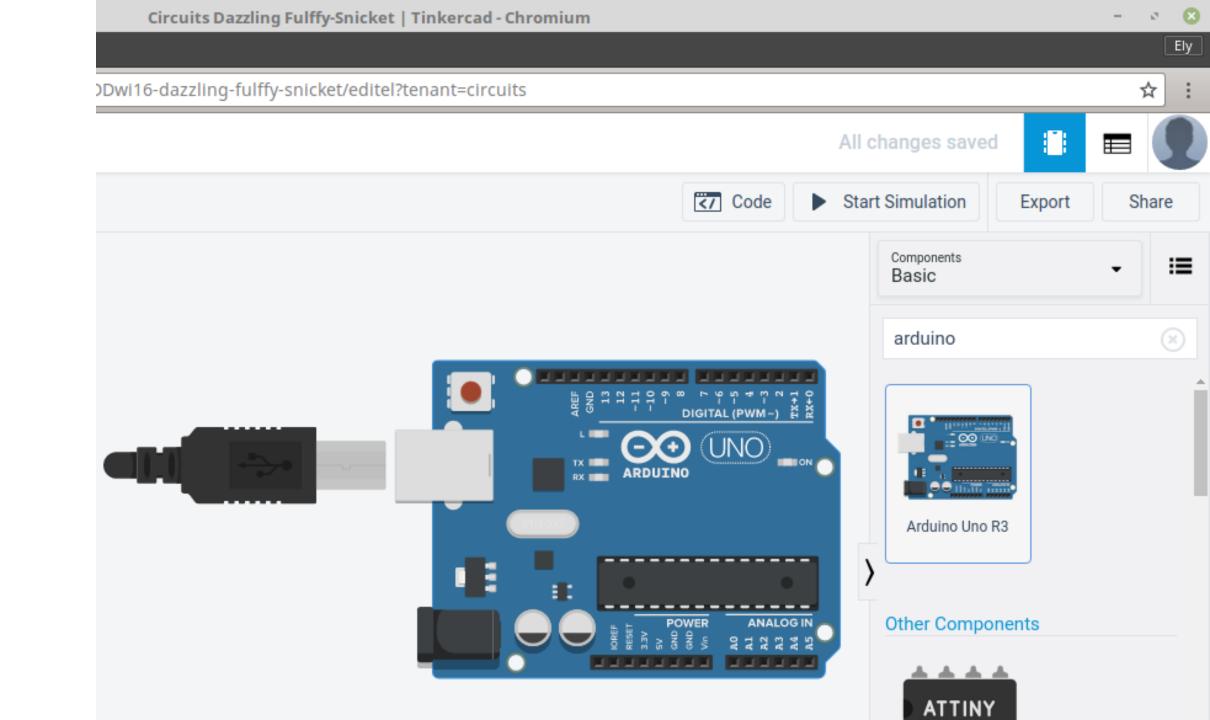












#### Agenda

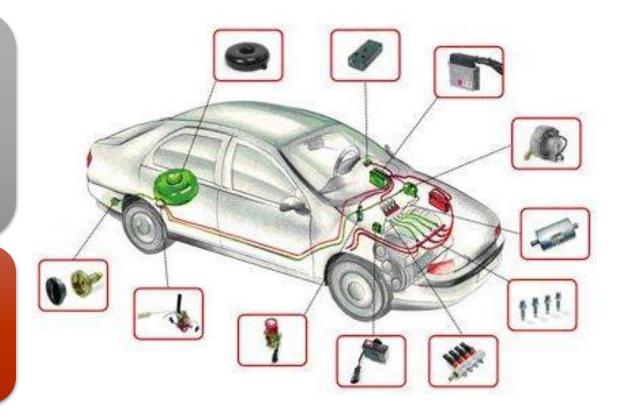
Conceitos iniciais	
A Olimpada Brasileira de Robotica - OBR	
Conceitos de Arduino	
Conceitos de Sensores e atuadores	
Apresentação do Kit básico	
Plataforma e simulação	
Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica	

# Conceitos de Sensores e atuadores

#### Sensores e atuadores

Os automóveis modernos são controlados por microcontroladores que atuam sobre diversos tipos de acionadores a partir de sensores especiais.

Os microcontroladores podem ser usados no controle dos motores dos automóveis.



#### Sensores e atuadores

Os sensores
são transdutores,
ou seja,
conversores de
grandezas físicas
em sinais elétricos
correspondentes..

Os atuadores
são componentes
que realizam a
conversão da energia
elétrica, hidráulica,
pneumática em
energia mecânica

#### Sensores

Sensores são dispositivos que trabalham com medidas de grandezas físicas, como:

- temperatura,
- pressão,
- presença,
- umidade,
- intensidade luminosa, entre outros.

#### Sensores

Os sensores atuam transformando partes de uma grandeza física normalmente em um sinal elétrico, que por sua vez pode ser interpretado por certos equipamentos eletrônicos

Em outras palavras, sensores são componentes eletrônicos que permitem que um equipamento eletrônico possa interagir com o mundo.

Sensores quando operam de forma direta, transformando uma forma de energia em outra são chamados de transdutores.

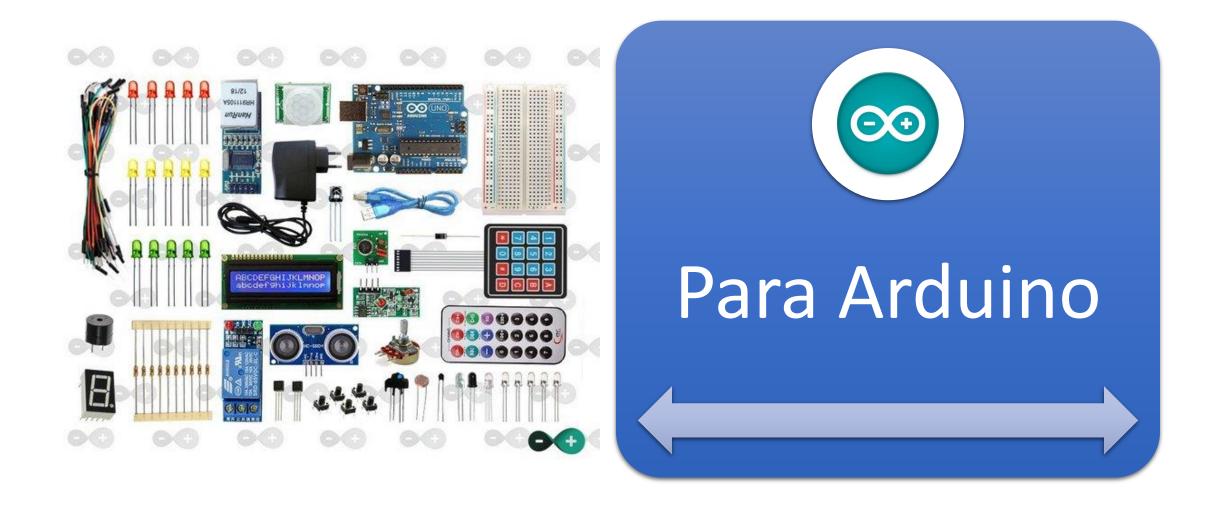
Os sensores onde as operações ocorrem de forma indireta alteram suas propriedades, como a resistência, capacitância ou indutância, sob a ação da grandeza de forma que essa alteração ocorre mais ou menos proporcional.

## Tipos de sensores

Os tipos mais comuns de sensores são baseados na detecção de luz, som, Ondas eletromagnéticas e contato.

- Bumpers (para-choques)
- Odômetros;
- Sensores de Infravermelho (IR);
- Sensores ultrasônicos (SONAR);
- Sensores utilizando Laser (LIDAR- Laser Detection and Ranging);
- Bússola
- Sistema de GPS (Global Positioning System)
- Sistemas Inerciais (Acelerômetros, Giroscópio)
- Sistema de Visão;
- Câmeras de Vídeo.

### Sensores e atuadores





**Atuador** é um elemento que produz movimento, atendendo a comandos que podem ser manuais, elétricos ou mecânicos









#### Agenda

Conceitos Iniciais
A Olimpada Brasileira de Robotica - OBR
Conceitos de Arduino
Conceitos de Sensores e atuadores
Apresentação do Kit básico
Plataforma e simulação
Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica

# Apresentação do Kit básico

# Kit Robótica Robô Segue Linhas Chassi 2 Rodas



04 Suportes em acrílico para fixar o motor da roda

02 Rodas com pneus

01 Chassi em acrílico tipo 3D (dimensões 21,3 x 15,3 cm) 02 Motores DC com redução 01 Caixa de bateria p/ 4 AA 1.5V

02 Cabos pretos para conexão

02 Cabos vermelhos para conexão

01 Roda boba

01 Botão liga e desliga

02 Discos de código de precisão de velocidade de 20 linhas

04 Parafusos 30mm

04 Espaçadores com rosca para placa programadora (não inclusa) 11 Parafusos 7mm

02 Parafusos 9mm

09 Porcas

# Kit Completo



#### Kit Robótica Robô Segue Linhas Chassi 2 Rodas

+

02 - Sensor Segue Faixa

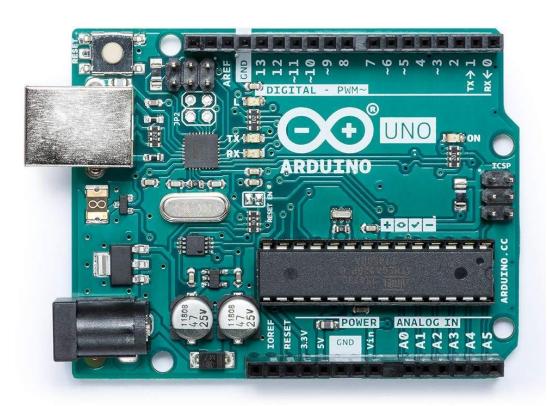
01 - Driver L293N

20 - Jumper Macho-Femea

20 - Jumper Macho-Macho

20 - Jumper Femea-Femea

## Placa de desenvolvimento



microcontrolador ATmega328

14 pinos digitais de entrada ou saída (dos quais 6 podem ser usados como saídas PWM),

6 entradas analógicas,

uma conexão USB,

um conector de alimentação,

um botão de reset.

Arduino Uno R3



R\$26,00

## Cabo USB





## Motor + roda





R\$17,00

## Módulo Sensor Ultrasônico Sonar Hc-sr04





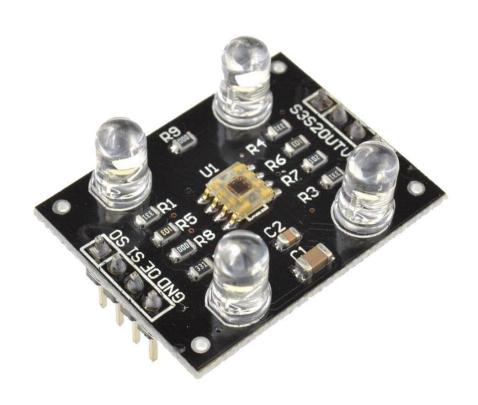
R\$ 9,80

# Cabos ou jumper macho-femea





## Sensor de Cor TCS230





R\$ 17,90

## Bateria 9 volts + cabo



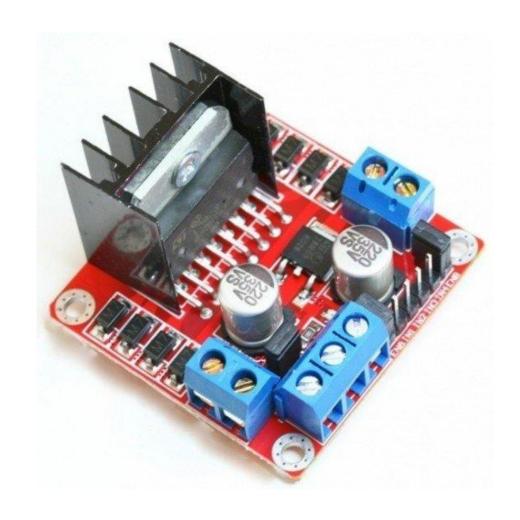


R\$ 8,25 + 17,00

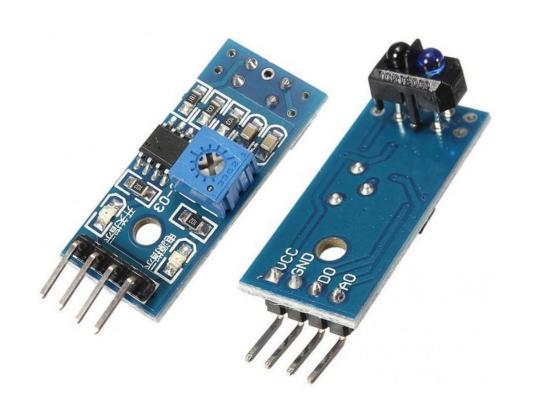


## Motor Shield Driver Ponte H L298N





## Sensor De Linha Segue Faixa Infravermelho Tcrt5000





R\$ 8,99

# Servo SG90





## Mini Protoboard 170 Pontos





R\$ 9,50

## Shield Sensor Uno V5.0 Placa Expansão V5 Arduino



R\$ 22.48



ltem	Descrição	Preço	Quantidade
1	Kit Robótica Robô Segue Linhas Chassi 2 Rodas	53.45	1
2	Placa de desenvolvimento	26.00	1
3	Cabo USB A-B	9.90	1
4	Módulo Sensor Ultrasônico	9.80	1
5	jumper macho-femea	15.00	1
6	Sensor de Cor TCS230	17.90	1
7	Bateria 9 volts + cabo	25.25	1
8	Motor Shield Driver Ponte H L298N	23.00	1
9	Servo SG90	10.90	1
10	Mini Protoboard 170 Pontos	9.50	1
11	Shield Para Expansão De Arduino Uno	22.48	1
12	Sensor De Linha Segue Faixa Infravermelho Tcrt5000	9,00	2
	TOTAL	223.18	13

### **Ferramentas**



### Agenda

Conceitos Iniciais	
A Olimpada Brasileira de Robotica - OBR	
Conceitos de Arduino	
Conceitos de Sensores e atuadores	
Apresentação do Kit básico	
Plataforma e simulação	$\leftarrow$
Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica	

# Plataforma e simulação



From mind to design in minutes

# Registrar:



JÁ TEM UMA CONTA? FAÇA LOGIN

Sua conta para todos os produtos e serviços da Autodesk
SAIBA MAIS

### Criar conta



JÁ TEM UMA CONTA? FAÇA LOGIN

### Criar conta



JÁ TEM UMA CONTA? FAÇA LOGIN

Sua conta para todos os produtos e serviços da Autodesk
SAIBA MAIS

#### Esta conta única fornece acesso a todos os produtos da Autodesk



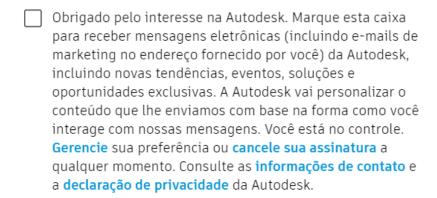




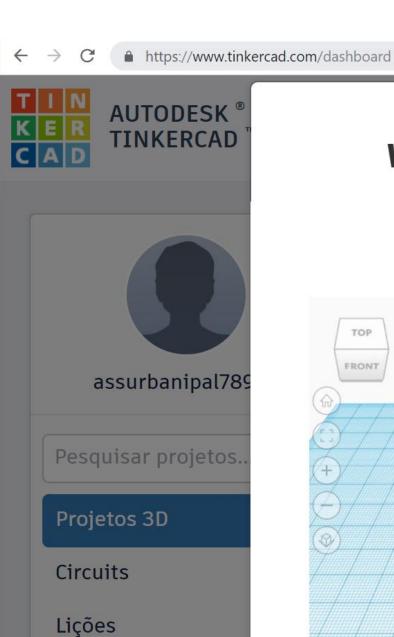






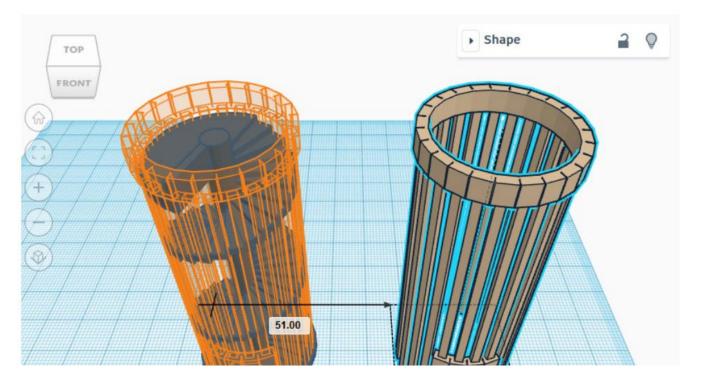


#### CONCLUÍDO



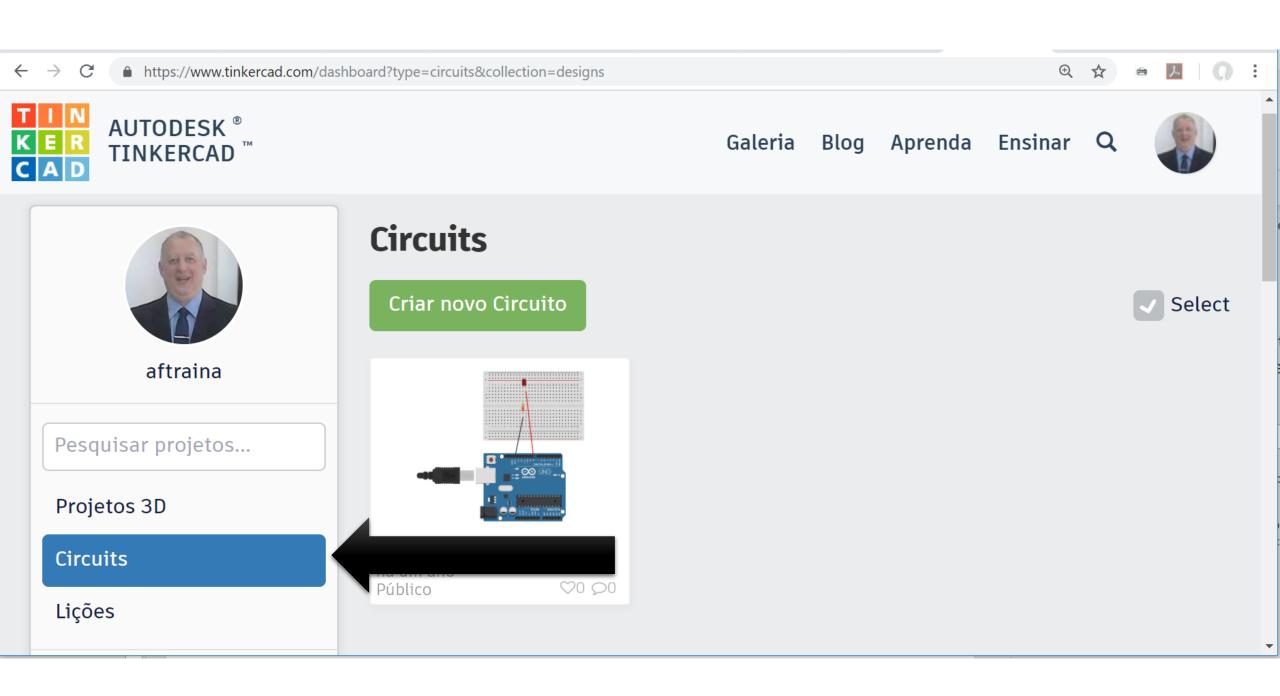


Ready to learn the moves?





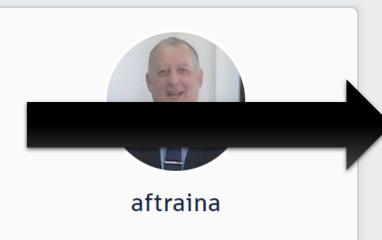
×







### Galeria



Pesquisar projetos...

Projetos 3D

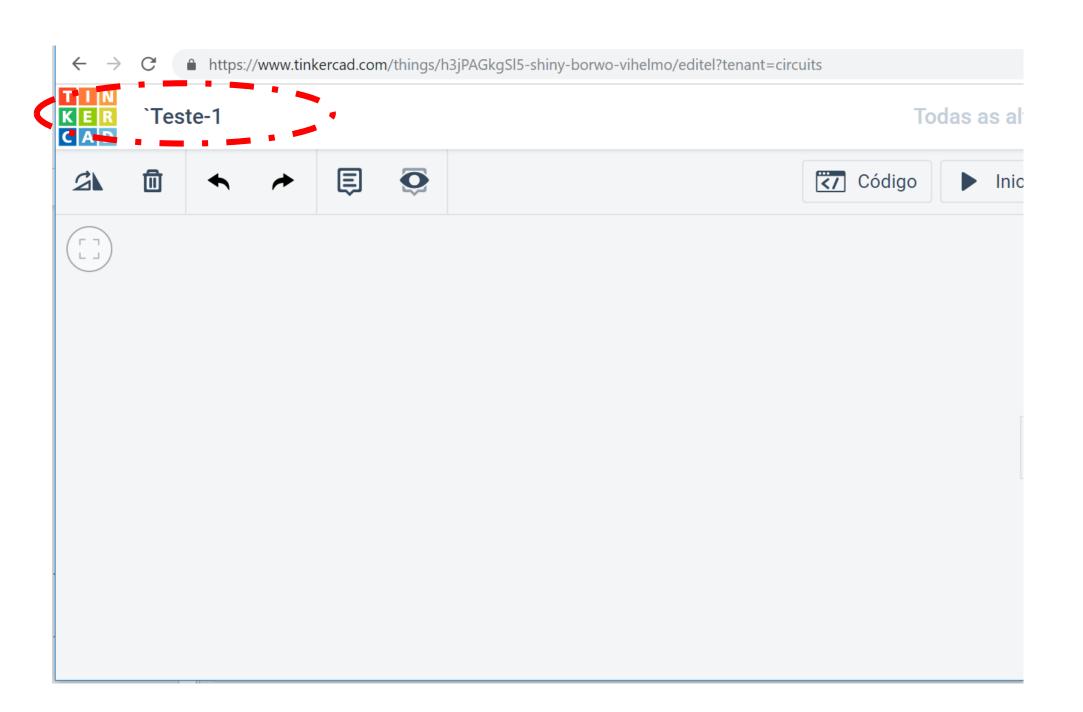
Circuits

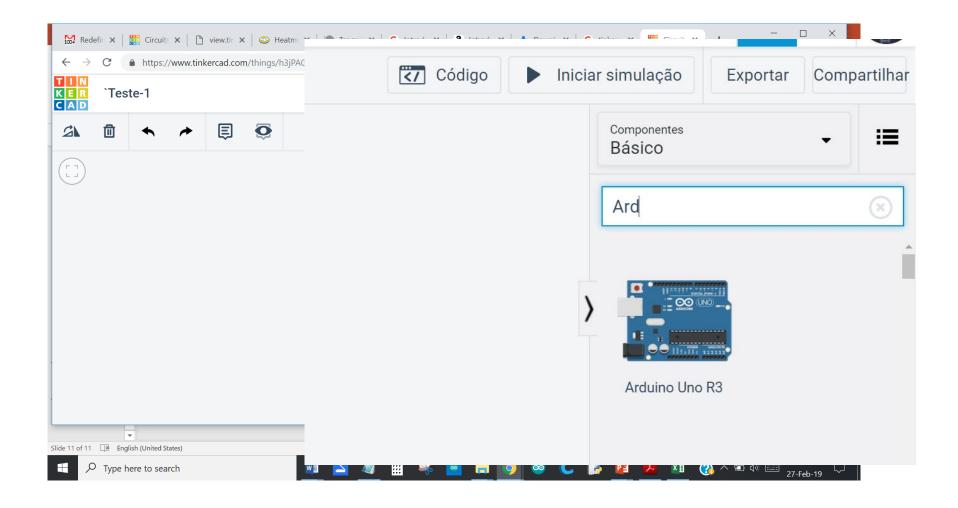
Lições

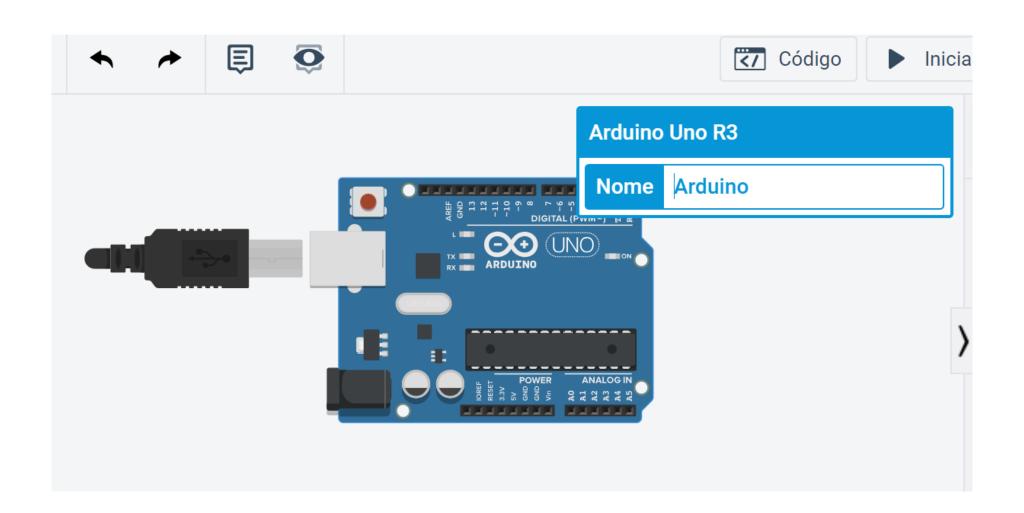
### **Circuits**

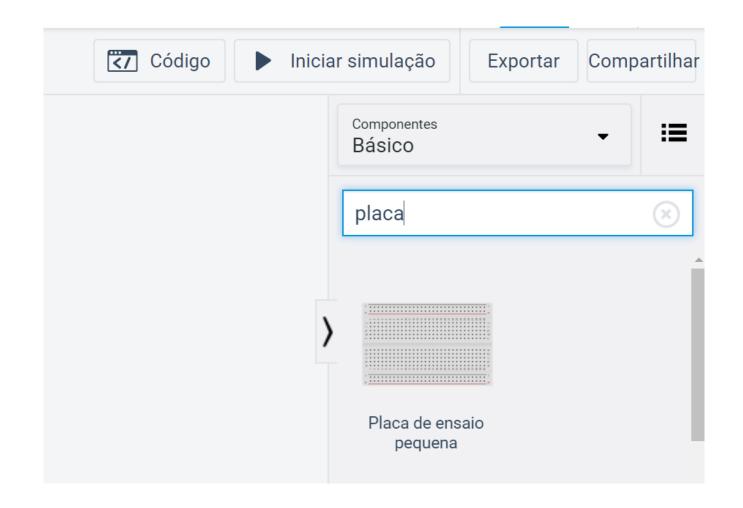
Criar novo Circuito

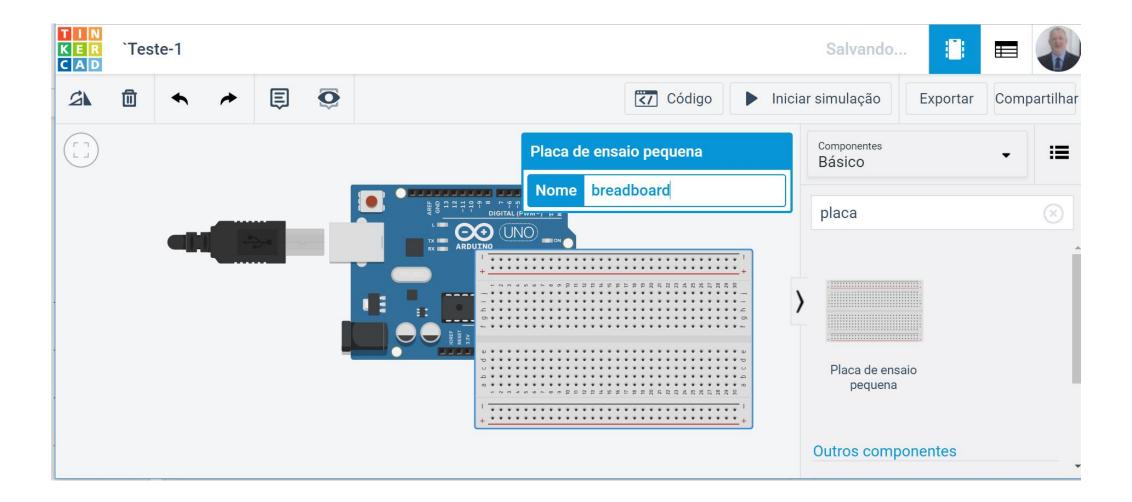


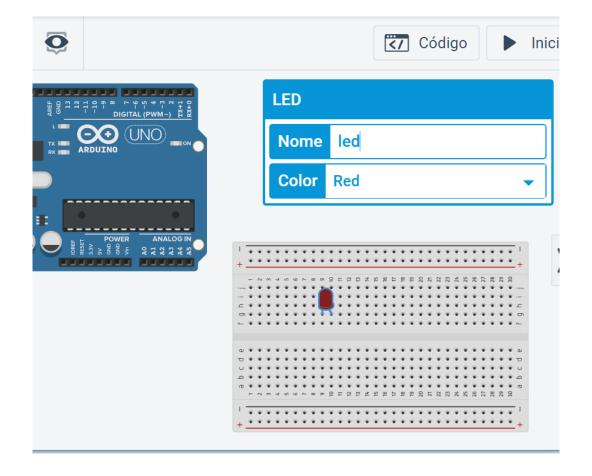


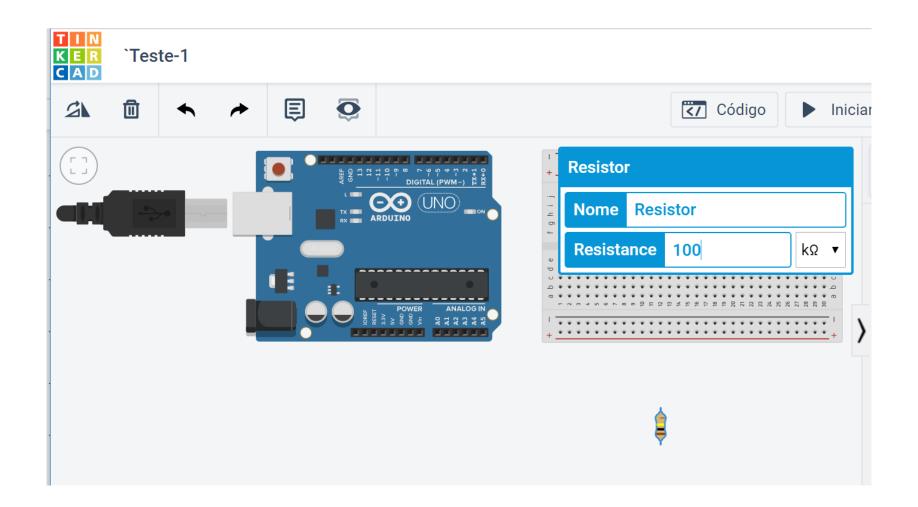


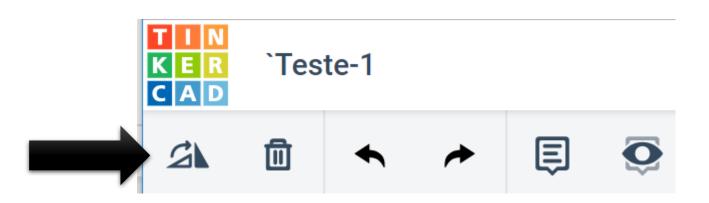


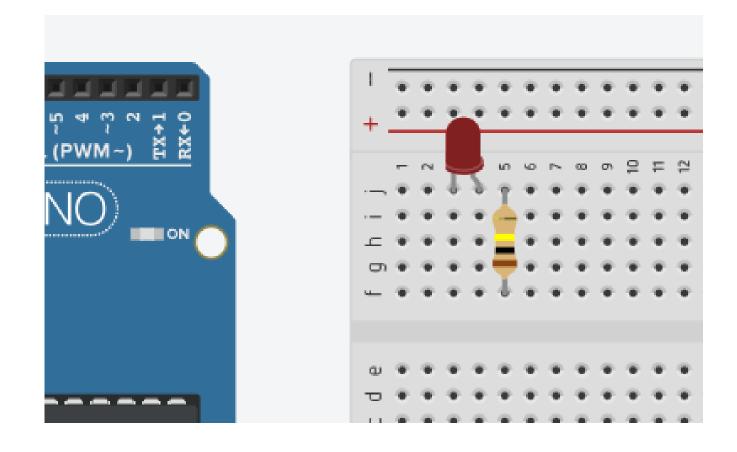




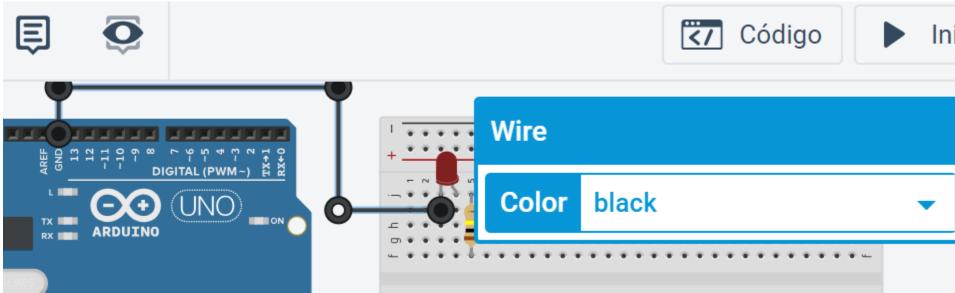




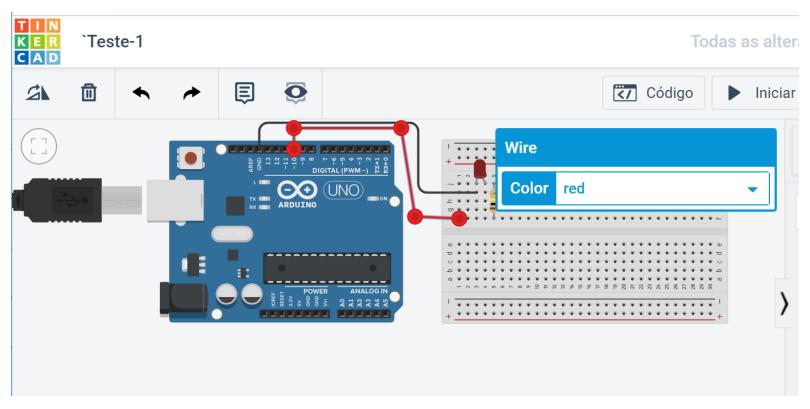


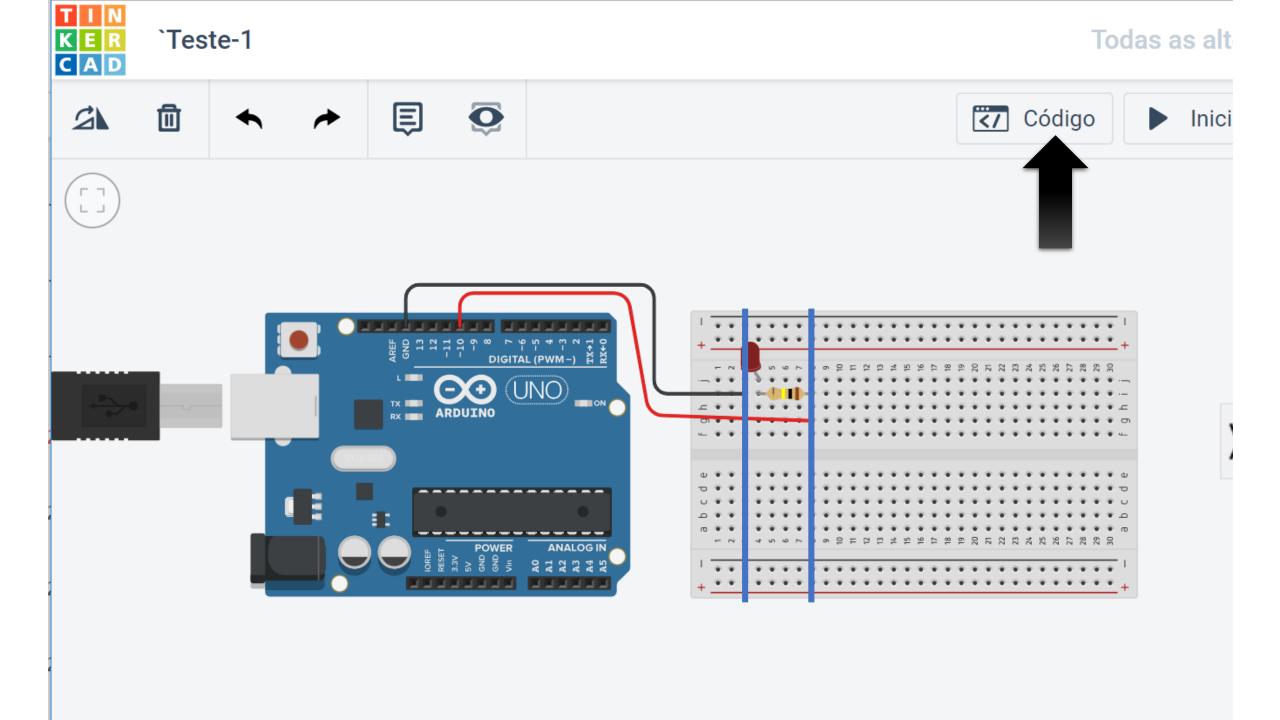


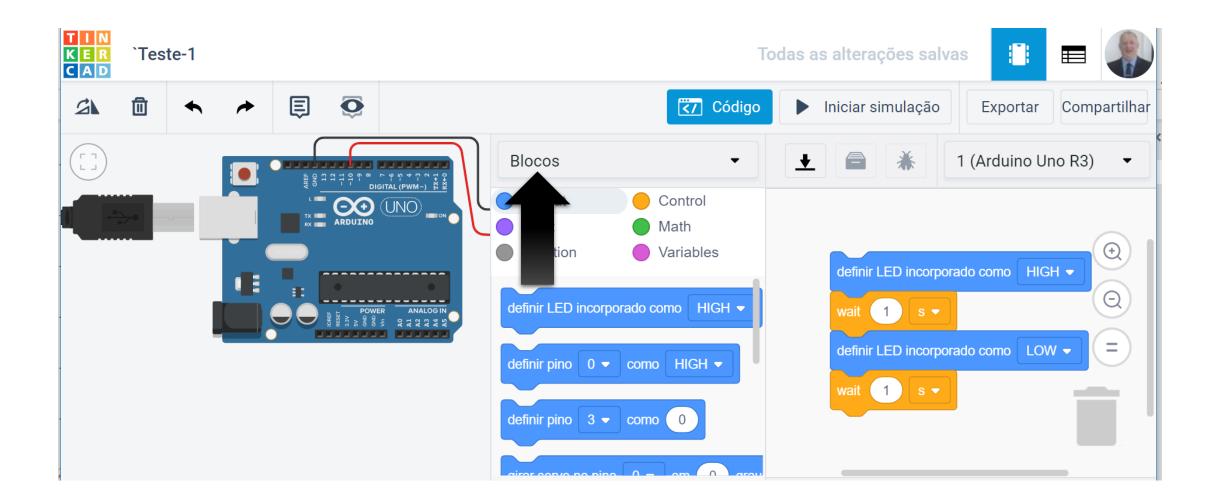








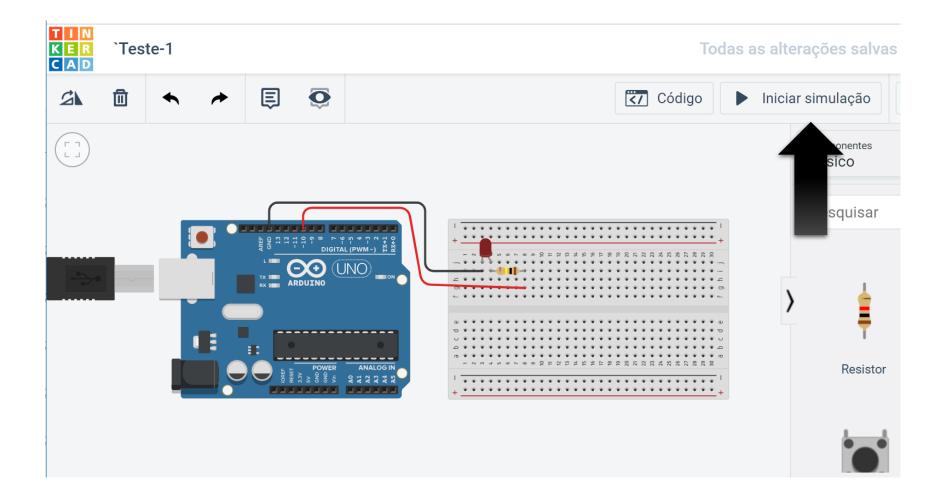






## Atualizando...

```
1 (Arduino Uno R3)
Texto
    //Projeto led piscante
    int ledPin= 10;
    void setup()
  4
      pinMode(ledPin, OUTPUT);
  8
    void loop()
 10
      digitalWrite(ledPin, HIGH);
 11
      delay(1000); // Wait for 1000 millisecond(s)
 12
      digitalWrite(ledPin, LOW);
 13
      delay(1000); // Wait for 1000 millisecond(s)
 14
Monitor serial
```



### Agenda

Conceitos Iniciais
A Olimpada Brasileira de Robotica - OBR
Conceitos de Arduino
Conceitos de Sensores e atuadores
Apresentação do Kit básico
Plataforma e simulação
Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica

# Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica

Apresentação das Regras da Olimpada Brasileira de Robotica será apresentada no dia 23/03/2019 (próxima aula).

# Fim da Introdução